

Transpordiameti ja Riigilaevastiku 30.06.2023 koostöölepingu Lisa nr 8

Transpordiamet (edaspidi ka TRAM), registrikoodiga 70001490, asukohaga Valge 4, 11413 Tallinn, Eesti Vabariik, mida esindab põhimääruse alusel peadirektor Priit Sauk,

Riigilaevastik (edaspidi ka RIL), registrikoodiga 77001814, asukohaga Lume 9, 10416 Tallinn, Eesti Vabariik, mida esindab põhimääruse alusel peadirektor Andres Laasma,

sõlmivad käesoleva lisa, mis asendab 30.06.2023 sõlmitud koostöökokkuleppe punkti nr 6 alljärgnevalt:

6. INFOSÜSTEEMIDE HALDUS JA ARENDUS

Navigatsioonimärgistuse infosüsteem (edaspidi NMIS) koondab endas navigatsioonimärkide halduse (NMA), navigatsioonimärkide hoolduse (NME), ujuvmärkide laevatööde korraldamise tugitarkvara (BuoyInstall) ning märkide andmekogu avaliku rakenduse (avalik NMA).

Seoses Riigilaevastiku loomisega ning vastavalt koostöökokkuleppele haldab NMIS infosüsteemi Transpordiamet (edaspidi TRAM), aga poilaevad ja navigatsioonimärkide hooldusmeeskond kuuluvad Riigilaevastikule (edaspidi RIL).

6.1. TRAM & RIL koostöös

- 6.1.1. Tagavad NMIS toimimiseks vajalikud andmesidekanalid RIL-i ja TRAM-i arvutivõrkude vahel.
- 6.1.2. Tagavad kõigi poilaevade tööarvutite pideva juurdepääsu NME serverile.
- 6.1.3. Kooskõlastavad jooksvalt NMIS serverite ja tööjaamade IP aadressid ja URL-id.

6.2. RIL ülesanded:

- 6.2.1. Teeb ettepanekud NMIS arendamiseks. Ettepanekud seoses NMIS komponentide arendusega tuleb esitada hankekirjelduse mustandi kujul TRAM-ile iga-aastaselt hiljemalt 1. augustiks.
- 6.2.2. Haldab laevades paiknevat NMIS-i poolt kasutatavat riistvara. Liidestab rakendustarkvaraga BuoyInstall ühilduva arvuti laeva navigatsiooniseadmetega (GNSS-kompass, GNSS-vastuvõtja, vurrkompass või elektrooniline kompass) ja ühendab arvuti laeva arvutivõrku.
- 6.2.3. Seadistab (laeva meeskond) laeva tööarvutisse paigaldatud rakendustarkvara BuoyInstall nii, et ujuvmärgistuse veeskamise koht (kohad) laeva parda suhtes ja GPS antenni asukoht (antennide asukohad) on omavahel koordineeritud ning mõõteviga on ≤ 0.1 meetrit.
- 6.2.4. Tagab, et RIL poilaevade poolt ujuvmärkide ankrute paigaldamisel on nõuetekohane täpsus vastavalt konkreetsele ujuvmärgile 2, 5 või 10 meetrit, milleks tuleb ankru veeskamismanööver sooritada minimaalse kiirusega (laeva kiirus ankru veeskamisel peab olema ≤ 0.5 sõlme).
- 6.2.5. Tagab veebijuurdepääsu RTK GNSS asukohamääramise virtuaalvõrgu teenusele (nt ESTPOS VRS parandisignaali teenus või sarnane kommertsteenuse) RTK GNSS seadmete tööks nendes laevades, kus selliseid seadmeid kasutatakse (EVA-325, EVA-327).

- 6.2.6. Paigaldab poilaevade arvutitesse TRAM-iga kooskõlastatud kaughaldust võimaldavad tarkvaralised vahendid (SSH protokoll ja VNC server) ning tagab TRAM-ile juurdepääsu kõigile NMIS keskkonnaga ühendust vajavatele arvutitele. RIL teavitab juurdepääsuks vajamineva info muutmisel (IP-aadress, kasutajanimi, salasõna, sh SSH- ja VNC-juurdepääs) TRAM-i koheselt.
 - 6.2.7. Teavitab TRAM-i aegsasti kavatsusest vahetada mobiilside operaatorit.
 - 6.2.8. Kannab navigatsioonimärkide ekspluatatsiooniks hangitud varustuse (NMIS) seadmete andmebaasi ja täidab navigatsioonimärkide andmekogu (NMA) tööks vajalike navigatsioonimärkide ekspluatatsioonisüsteemi (NME) väljad.
 - 6.2.9. Koostab Navigatsioonimärgi nõuetele mittevastavuse korral NMA-s tõrketeate, arvestades, et see on sisendinfoks NMIS tõrketöötlusele, aluseks navigatsioonihoiatuste väljastamisel ja navigatsioonimärgistuse käideldavuse arvutamisel.
 - 6.2.10. Kinnitab NMIS-is kõik Riigilaevastiku hoolduses olevate ujuvnavigatsioonimärkide teostatud laevatööd juhtudel, kui ujuvnavigatsioonimärgi paigalduse või mõne muu töö kinnitamine NMIS-is ei toimu automaatselt.
 - 6.2.11. Annab TRAM-ile ligipääsu DGNSS süsteemi seirele veebikeskkonnas.
 - 6.2.12. Tagab NMIS rakendusi kasutavatele RIL töötajatele juurdepääsu RIL – TRAM vahelistele andmesidekanalitele ja TRAM sisevõrgus asuvatele NMIS serveritele tööarvutitest, võimalusel ka RIL'i tahvlitest või mobiiltelefonidest.
- 6.3. TRAM ülesanded:**
- 6.3.1. Haldab, arendab ja tagab NMIS- i töö.
 - 6.3.2. Sõlmib hoolduslepingu partneriga, tagades NMIS serverite ning RIL poilaevade arvutite rakendustarkvara hoolduse. Pidev lepinguline suhe hoolduspartneriga on vajalik NMIS'i jätkusuutliku toimimise kindlustamiseks ja koostöölepingu kohustuste täitmiseks.
 - 6.3.3. Tagab RIL töötajatele TRAM-RIL vahelise VPN tunneli kaudu vastavalt kokkulepitud nimekirjale TARA autentimisega juurdepääsu NME ja NMA veebirakendustele.
 - 6.3.4. Tagab võimaluste piires NME (kaugseire, ujumärkide laevatöö) jooksva toe ja vähem mahukate probleemide lahendamise NMIS hoolduse korras koostöös hoolduspartneriga.
 - 6.3.5. Tagab Navigatsioonimärkide uute seadmetüüpide hankimisel RIL-i poolt nende seadmetüüpide tarkvaratoe NMIS-is. TRAM-i kohustused on seotud eranditult ettevõttelt SPX Aids to Navigation OÜ soetatud Navigatsioonimärgistuse (kontrolleritega varustatud) komponentidega, nagu plinkerid, akulaadurid ja sidekontrollerid.
 - 6.3.6. Tagab poilaevade rakendustarkvara BuoyInstall töö ja kokkuleppel RIL-iga laeva meeskonna konsulteerimise tööks tarkvaraga BuoyInstall.
 - 6.3.7. Tagab NMIS komponentide arendused vastavalt vajadusele ja võimalustele RIL poolt esitatud ettepanekutele.

Transpordiameti kontaktisik NMIS valdkonnas on Leo Käärman, leo.kaarmann@transpordiamet.ee, tel. 504 3819.

Transpordiameti kontakt IT valdkonna probleemidega seoses on itabi@transpordiamet.ee.

Riigilaevastiku kontaktisik käsitletud teemadega seoses on RIL IT-juht Raimo Luurmann, raimo.luurmann@riigilaevastik.ee, tel. 5622 4693.

Transpordiamet

(allkirjastatud digitaalselt)

Priit Sauk
peadirektor

Riigilaevastik

(allkirjastatud digitaalselt)

Andres Laasma
peadirektor